



ROBOTACSI KÖLYÖK

Interaktív robot kiskutya



Silverlit SAS, 80 rue Barthelemy Danjou, 92100 Boulogne-Billancourt / France. ©2019 Silverlit. All rights reserved.

MAGYAR

1. Tartozékok (Lásd az A ábrán)

- RoboTacsi kőlyök x 1 - Okoslabda x 1 - Használati utasítás x 1

2. Elemek behelyezése (Lásd a B ábrán)

RoboTacsi kőlyök

Győződjön meg róla, hogy a játék ki van kapcsolva.
- Nyissa fel az elemtartót: Lazítsa meg a csavart a Philips csavarhúzóval az óramutató járásával ellenkező irányba. (Lásd a C ábrán)

- Helyezze be a 3 AAA elemet a feltüntetett polaritásnak megfelelően.
- Helyezze be a 3 AAA elemet a feltüntetett polaritásnak megfelelően.

Okoslabda

- Nyissa fel az elemtartót: Lazítsa meg a csavart a Philips csavarhúzóval az óramutató járásával ellenkező irányba. (Lásd a C ábrán)
- Helyezze be az 1 AAA elemet a feltüntetett polaritásnak megfelelően.
- Zárja le az elemeket a Philips csavarhúzóval, ezáltal az óramutatóval megegyező irányba.

3. Alkatrész lista (Lásd a D ábrán)

1. Érintőpanel
2. Nyújtható test
3. Gesztusérzékelő
4. ON/OFF gombok
5. Ycoo gomb: Kövess engem gomb (Tartsa nyomva 5 másodpercig a kikapcsolásához)

4. Hogyan kell játszani vele

Kapcsolja be a RoboTacsi kőlyököt és az okoslabdát (a YCOO gomb megnyomásával)
- A RoboTacsi kőlyök 26 cm-esre is megnyúlhat (Lásd az E ábrán)
- Három gyors koppintás a fejére és megbánóan fog viselkedni és sajnálkozó hangot ad (Lásd a képen)
- Az érintőpanel (1) 2 másodperc nyomva tartva a LED szemek bekapcsolnak és követni fogja a kezét vagy más hatótávolságon belül lévő tárgyat az Okoslabda nélkül. Akár egy igazi kiskutya! (Lásd a G ábrán)

Kövess engem funkció (Lásd a H ábrán)

RoboTacsi kőlyök kergetni is képes az Okoslabdát. Nyomja meg a Follow Me gombot (5) a labdán és az pirosan fog világítani, onnantól kezdve el lehet gurítani a labdát, a RoboTacsi kőlyök követni fogja.

TIPP: A RoboTacsi kőlyök követni fogja azt is, akinek a kezében van a labda. Gesztusérzékelő (Lásd az I ábrán)

-Legyintse a kezét a robot előtt jobbra vagy balra, hogy megforduljon.
-Tartsa kezét a robot mellkasához 1 másodpercig és a teste mozogni kezd.
-Tartsa a kezét szorosan a robot elé jobb vagy bal oldalra és irányt vált.

POLSKI

1. Akcesoria (A)

- Junior Robo Dackel x 1 - Mądra Piłka x 1 - Instrukcja Obsługi x1

2. Umieszczenie baterii (B)

Junior Robo Dackel

- Należy przekonać się o tym, że przycisk włączenia jest w pozycji „OFF”.
- Przy pomocy śrubokręta należy poluzować śrubę pokrywcy przegródki na baterie w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara i wykręcić ją.
- Umieścić 3 baterie „AAA” (nie są załączone) w przegródce na baterie zgodnie z oznaczeniem, zgodnie z odpowiednią biegunowością, a następnie dokręcić śrubę w kierunku zgodnym z ruchem wskazówek zegara.

Mądra piłka

- Przy pomocy śrubokręta należy poluzować śrubę pokrywcy przegródki na baterie w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara i wykręcić ją.
- Umieścić 1 baterie „AAA” (nie są załączone) w przegródce na baterie zgodnie z oznaczeniem, zgodnie z odpowiednią biegunowością, a następnie dokręcić śrubę w kierunku zgodnym z ruchem wskazówek zegara.

3. Części zamienne (D)

1. Czujnik dotyku
2. Rozciągliwe ciało
3. Czujnik gestów
4. Przycisk włączenia
5. Przycisk Ycoo: Przycisk Śledź mnie (W celu wyłączenia należy przytrzymać przez 5 sekund)

4. Jak Należy Się Bawić

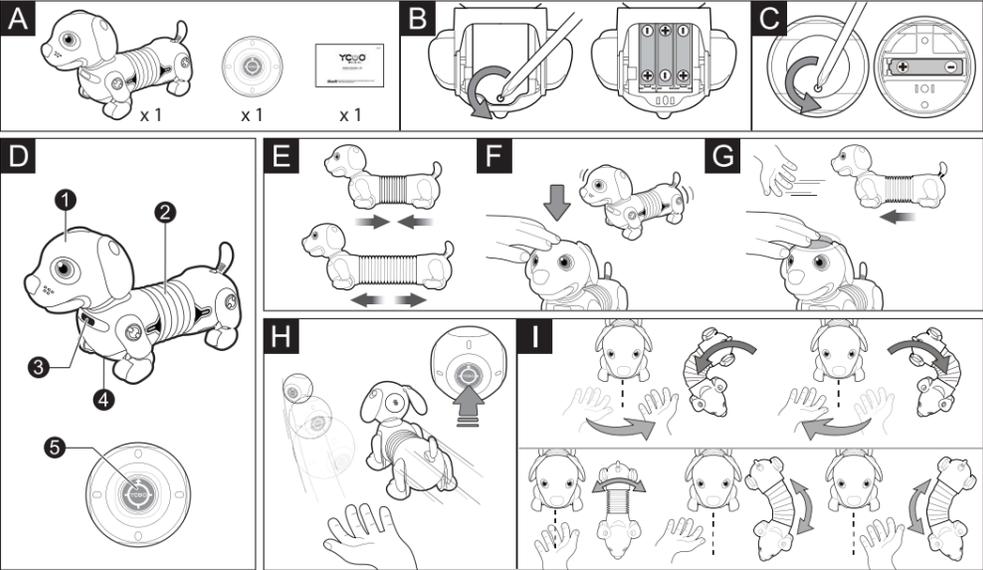
Włącz szczeniaka RoboTacsi i mądrą piłkę (poprzez przyciśnięcie przycisku YCOO)
- Szczeniak RoboTacsi może rozciągnąć się nawet do 26 cm (Patrz rys. E)
- Trzy szybkie puknięcia w głowę i będzie ubolewać nad swoim zachowaniem i wydawać dźwięki oznaczające żal (Patrz na ekranie)
- Naciskając panel dotykowy (1) przez 2 sekundy, oczy LED włączą się i będzie śledził rękę lub przedmioty znajdujące się w innej odległości bez Mądrej piłki. Tak, jak prawdziwy mały piesek! (Patrz rys. G)

Funkcja Śledź mnie (Patrz rys. H)

Szczeniak RoboTacsi jest również w stanie biegać za Mądrą piłką. Naciśnij przycisk Follow Me (5) na piłce i będzie świecić na czerwono, od tego momentu poczynając, można turłać piłkę, szczeniak RoboTacsi będzie ją śledzić.

PROPOZYCJA: Szczeniak RoboTacsi będzie śledził również tę osobę, w której ręce jest piłka. Czujnik gestów (Patrz rys. I)

- Machnij przed robotem ręką w prawo lub lewo, aby się obrócił.
-Trzymaj przez sekundę ręką na klatce piersiowej robota i jego ciało zacznie się ruszać.
-Trzymaj rękę ściśle przed robotem z prawej lub lewej strony i zmieni kierunek.



ČESKÝ

1. Součásti (A)

- Junior robo dackel x 1 - Smartball x 1 - Návod k použití x 1

2. Vložení baterie (B)

Junior Robo Dackel

Zkontrolujte, zda je vypínač v poloze "OFF".
- Pomoci šroubovákú uvoľníte šroub krytu prostoru pro baterii otočením proti směru hodinových ručiček.B16
- Vložte 3 baterie typu "AAA" (není součástí balení) podle obrázku, dbejte na správnou polaritu a utáhnete šroub ve směru hodinových ručiček.

Smartball

- Pomoci šroubovákú uvoľníte šroub krytu prostoru pro baterii otočením proti směru hodinových ručiček.B16
- Vložte 1 baterie typu "AAA" (není součástí balení) podle obrázku, dbejte na správnou polaritu a utáhnete šroub ve směru hodinových ručiček (obrázek 1).

3. Sznam součástek (D)

1. Dotykový senzor
2. Roztažitelné tělo
3. Snímač gesta
4. Tlačítko Zapnutí
5. Tlačítko Ycoo: Tlačítko sleduj mě (Stisknutím a přidržím po dobu 5 sekund jej vypnete)

SLOVENSKÝ

1. Obsah Balenia (A)

- Junior Robo Dackel x 1 - Smart Lopta x 1 - Instruction Manual x 1

2. Vloženie batérií (B)

Junior Robo Dackel

- Skontrolujte, či je vypínač v polohe "OFF".
- Pomocou skrutkovača uvoľníte skrutku, ktorá drží kryt priestoru pre batériu otáčaním proti smeru hodinových ručičiek.
- Do priehradky na batérie vložte 3 batérie typu „AAA” (nie sú súčasťou balenia) tak, ako je uvedené na obrázku, pričom dodržte správnu polaritu a utiahnite skrutku v smere hodinových ručičiek.

Smart lopta

- Pomocou skrutkovača uvoľníte skrutku, ktorá drží kryt priestoru pre batériu otáčaním proti smeru hodinových ručičiek.
- Do priehradky na batérie vložte 1 batérie typu „AAA” (nie sú súčasťou balenia) tak, ako je uvedené na obrázku, pričom dodržte správnu polaritu a utiahnite skrutku v smere hodinových ručičiek.

3. Zoznam dielov (D)

1. Dotykový senzor
2. Rozťahuhnelné telo
3. Snímač gest
4. Vypínač
5. Tlačidlo Ycoo: Tlačidlo 'Sleduj ma' (Pre vypnutie stlačte po dobu 5 sekúnd)

ITALIANO

1. Elenco delle parti (Figura A)

- Robo Dackel Jr. x 1 - Controller x 1 - Manuale di istruzioni x 1

2. Installazione delle batterie (Figura B)

Robo Dackel Jr.

Verificare che l'interruttore sia posizionato su "OFF".
- Apri il vano batterie: svita la vite ruotandola in senso antiorario con un cacciavite a croce. (Figura B)
- Inserisci 3 batterie AAA rispettando la corretta polarità.
- Chiudi il vano batterie: avvita la vite ruotandola in senso orario con un cacciavite a croce.

Controller

- Apri il vano batterie: svita la vite ruotandola in senso antiorario con un cacciavite a croce. (Figura B)
- Inserisci 1 batterie AAA rispettando la corretta polarità.
- Chiudi il vano batterie: avvita la vite ruotandola in senso orario con un cacciavite a croce.

3. Identificazione delle parti (Figura D)

1. Pannello tattile
2. Corpo estensibile
3. Sensore gestuale
4. Pulsante di accensione/spengimento
5. Pulsante Ycoo: pulsante Seguirmi (tieni premuto per 5 secondi per spegnere)

4. Postup hry

Zapněte šteně RoboTacsi a Smart Ball (stisknutím tlačítka YCOO)
TIP: RoboTacs vás bude následovat i když držíte míč v ruce.
Klepnutím na hlavu třikrát bude litovat svůj čin a vydá žalostný zvuk (viz obrázek)
TIP: RoboTacs vás bude následovat i když držíte míč v ruce.
Funkce Sleduj mě (viz obrázek H)
RoboTacs je schopen následovat i Smart Ball. Stiskněte tlačítko Follow me (5) na míči, rozsvítí se červeně, pak můžete míč odhodit a RoboTacs ho bude následovat.

TIP: RoboTacs vás bude následovat i když držíte míč v ruce.

Snímač gesta (viz obrázek I)

- Mávejte rukama do leva, do prava, aby se otočil.
- Držte ruce těsně před robotem na pravé nebo levé straně a změni směr.
- Držte ruce těsně před robotem doprava nebo doleva a změňte směr.

4. Ako sa hrať

Zapnite šteniatko RoboTacsi a smart loptu (stlačením tlačidla YCOO)
- Šteniatko RoboTacsi sa môže rozliahnuť až na 26 cm (pozri Obrázok E)
- Tri rýchle klepnutia na jeho hlavu a bude sa správať vinne a vydávať zvuky ľutovania (pozri obrázok)
- Stlačením dotykového panela (1) na 2 sekundy sa LED oči zapnú a budú sledovať ruku alebo iný predmet v dosahu bez Smart lopty.
Ako ozajstný psiček! (pozri Obrázok G)

Funkcia 'Sleduj ma' (pozri Obrázok H)

Šteniatko RoboTacsi dokáže Smart loptu aj chytať. Stlačte tlačidlo 'Follow Me' (5) na lopte a začne svieťiť na červeno, vtedy už môžete odgúľať loptu a šteniatko RoboTacsi ju bude sledovať.

TIP: Šteniatko RoboTacsi bude sledovať aj osobu, ktorá má v ruke loptu.

Snímač gest (pozri Obrázok I)

- Mávnite rukou pred robotom doprava alebo doľava, aby sa otočil.
- Priložte ruku k hrudi robota na 1 sekundu a telo sa mu začne hýbať.
- Držte ruku tesne pred robotom doprava alebo doľava a zmení smer.

RUSSIAN

1. Комплект поставки (см. Рис. А)

- Robo Dackel Jr. X 1 - Пульт дистанционного управления x 1

2. Установка батареек (см. Рис. В)

Robo Dackel Jr.

Убедитесь, что выключатель питания находится в положении «OFF» (Выкл).
- Откройте крышку батарейного отсека: открутите винт, вращая его против часовой стрелки с помощью крестообразной отвертки. (см. Рис. В)
- Установите 3 батарейки типа ААА в батарейный отсек, соблюдая полярность.
- Закройте крышку батарейного отсека: затяните винт, вращая его по часовой стрелке с помощью крестообразной отвертки.

Пульт дистанционного управления

- Откройте крышку батарейного отсека: открутите винт, вращая его против часовой стрелки с помощью крестообразной отвертки. (см. Рис. С)
- Установите 1 батарейки типа ААА в батарейный отсек, соблюдая полярность.
- Закройте крышку батарейного отсека: затяните винт, вращая его по часовой стрелке с помощью крестообразной отвертки.

3. Обозначение деталей (см. Рис. D)

1. Сенсорная панель
2. Туловище растягивается
3. Датчик жестов
4. Кнопка включения/выключения
5. Кнопка Ycoo: «За мной!» (нажмите и удерживайте в течение 5 секунд, чтобы выключить)

4. Как играть

Включите робо-таксу и мячик SmartBall (нажмите кнопку YCOO на SmartBall)
- Робо-такса может растягиваться на 26 см (см. Рис. Е)
- Быстро похлопайте ее по голове 3 раза, и собака начнет скулить (см. Рис. F)
- Нажмите и удерживайте датчик касания (1) в течение 2 секунд, и светодиодные глаза таксы начнут мигать. Робо-такса будет следовать за вашими руками (или любыми другими предметами в пределах радиуса действия) без SmartBall!
Совершенно как настоящий щенок! (см. Рис. G)
«За мной» (см. Рис. H)
Робо-такса может приносить мячик SmartBall! Нажмите кнопку "За мной" (5) на SmartBall один раз, и на нем загорится КРАСНЫЙ индикатор. Пустите мячик SmartBall по полу, и щенок побежит за ним!

СОВЕТ: если оставить SmartBall в руке, робо-такса пойдет за вами!

Управление жестами (см. Рис. I)

- Чтобы робо-такса повернула влево или вправо, махните перед ней в нужную сторону рукой.
- Подержите руку на уровне груди щенка в течение 1 секунды, и робо-такса начнет вилять хвостом.
- Поднесите руку к мордочке робо-таксы слева или справа, и она повернется в нужном направлении.

PORTUGUÊS

1. Acessórios incluídos (ver imagem A)

- Robo Dackel Jr. X 1 - Controlador x 1 - Manual de instruções x 1

2. Instalação das pilhas (ver imagem B)

Robo Dackel Jr.

Certifique-se que o interruptor está na posição "OFF".
- Abra o compartimento das pilhas: desaperte o parafuso ao girar para a esquerda com uma chave de fendas Philips. (ver imagem B)
- Coloque 3 pilhas "AAA" (não incluídas) no compartimento das pilhas, tendo em atenção a polaridade e aparafuse o parafuso ao girar para a direita.
- Feche o compartimento das pilhas: aperte o parafuso ao girar para a direita com uma chave de fendas Philips.

Controlador

- Abra o compartimento das pilhas: desaperte o parafuso ao girar para a esquerda com uma chave de fendas Philips. (ver imagem C)
- Coloque 1 pilhas "AAA" (não incluídas) no compartimento das pilhas, tendo em atenção a polaridade e aparafuse o parafuso ao girar para a direita.
- Feche o compartimento das pilhas: aperte o parafuso ao girar para a direita com uma chave de fendas Philips.

3. Identificação das peças (ver imagem D)

1. Painel tátil
2. Corpo extensível
3. Sensor por gestos
4. Botão LIGAR/DESLIGAR
5. Botão Ycoo: Botão Seguir (Manter premido durante 5 segundos para desligar)

4. Como jogar

Ligar o Robo Dackel Jr. e a SmartBall (prime o botão YCOO na SmartBall)
- O Robo Dackel Jr. pode esticar-se até 26cm de comprimento (ver imagem E)
- Bate rapidamente na sua cabeça 3 vezes e ele vai agir com culpa, com um som de lamuria. (ver imagem F)
- Mantém premido o sensor tátil (1) durante mais de 2 segundos e os olhos LED piscam. O Robo Dackel Jr. terá tendência a seguir a tua mão (ou quaisquer objetos no seu alcance) sem a SmartBall! É espantoso, como um cachorro de verdade (ver imagem G)
Segue-me (ver imagem H)
O Robo Dackel Jr. é capaz de apanhar a SmartBall! Prime o botão Segue-me (5) na SmartBall uma vez e a luz VERMELHA na SmartBall acende-se, podes rolar a SmartBall pelo chão e ele vai correr atrás dela!
DICAS: Podes manter a SmartBall na mão, o Robo Dackel Jr. vai seguir-te!
Controlo por gestos (ver imagem I)
- Agita a mão em frente ao Robo Dackel Jr. para a esquerda ou direita para ele se virar.
- Mantém a mão perto do peito dele, mantém durante 1 segundo e o Robo Dackel Jr. vai abanar o corpo.
- Mantém a mão próximo da frente esquerda ou direita, o Robo Dackel Jr. vira-se na direção correspondente.

